

WAVELETY

Dana Černá

<http://www.fp.tul.cz/kmd/>

Katedra matematiky a didaktiky matematiky

Technická Univerzita v Liberci

Klasické řešení

Úloha (U): Budeme řešit diferenciální rovnici

$$-u'' + \alpha u = f \quad \text{na } (a, b), \quad u(a) = u(b) = 0, \quad \alpha > 0. \quad (1)$$

Řekneme, že $u : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ je (klasické) řešení úlohy (U), jestliže $u \in C^2([a, b])$ a u splňuje (1).

Slabé řešení

Rovnici

$$-u'' + \alpha u = f \quad \text{na } (a, b), \quad u(a) = u(b) = 0$$

vynásobíme funkcí $v \in H_0^1([a, b])$ a zintegrujeme přes interval $[a, b]$. Dostaneme

$$-\int_a^b u''(x) v(x) dx + \alpha \int_a^b u(x) v(x) dx = \int_a^b f(x) v(x) dx.$$

První člen upravíme pomocí per partes:

$$\begin{aligned} -\int_a^b u''(x) v(x) dx &= -[u'(x) v(x)]_a^b + \int_a^b u'(x) v'(x) dx \\ &= \int_a^b u'(x) v'(x) dx. \end{aligned}$$

Dostaneme

$$\int_a^b u'(x) v'(x) dx + \alpha \int_a^b u(x) v(x) dx = \int_0^1 f(x) v(x) dx.$$

Variační formulace úlohy (U):

Najdi $u \in H_0^1([a, b])$

$$\int_a^b u'(x) v'(x) dx + \alpha \int_a^b u(x) v(x) dx = \int_a^b f(x) v(x) dx, \quad v \in H_0^1([a, b]).$$

Taková funkce $u \in H_0^1([a, b])$ se nazývá **slabé řešení** úlohy (U).

VĚTA: Jestliže u je klasické řešení úlohy (U), potom u je slabé řešení úlohy (U).

VĚTA: Jestliže u je klasické řešení úlohy (U) a $u \in C^2([a, b])$, potom u je klasické řešení úlohy (U).

Galerkinova metoda

Zvolme $V_n \subset H_0^1([a, b])$ takové, že $V_n \subset V_{n+1}$, $n \in \mathbb{N}$.

Budeme hledat přibližné řešení úlohy, tj. $u_n \in V_n$ takové, že

$$\int_a^b u_n'(x) v_n'(x) dx + \alpha \int_a^b u_n(x) v_n(x) dx = \int_a^b f(x) v_n(x) dx, \quad v_n \in V_n.$$

Označme ϕ_1, \dots, ϕ_n bázi prostoru V_n a vyjádřeme rozvoj funkcí u_n a v_n vzhledem k této bázi.

$$u_n = \sum_{i=1}^n c_i \phi_i$$

a položíme postupně $v_n = \phi_j$, $j = 1, \dots, n$.

Dosazením do předchozí rovnice získáme soustavu lineárních algebraických rovnic:

$$\sum_{i=1}^n c_i \int_a^b \phi_i'(x) \phi_j'(x) dx + \alpha \sum_{i=1}^n c_i \int_a^b \phi_i(x) \phi_j(x) dx = \int_a^b f(x) \phi_j(x) dx,$$

kde $j = 1, \dots, n$. To je zapsáno maticově:

$$\mathbf{K}\mathbf{c} + \alpha\mathbf{M}\mathbf{c} = \mathbf{f},$$

kde $\mathbf{c} = (c_1, \dots, c_n)^T$,

$$\mathbf{K}_{ij} = \int_a^b \phi_i'(x) \phi_j'(x) dx, \mathbf{M}_{ij} = \int_a^b \phi_i(x) \phi_j(x) dx, \mathbf{f}_i = \int_a^b f(x) \phi_i(x) dx.$$

Položme $\mathbf{A} = \mathbf{K} + \alpha\mathbf{M}$, potom má soustava tvar

$$\mathbf{A}\mathbf{c} = \mathbf{f}.$$

Matice \mathbf{A} se nazývá **matice tuhosti** a vektor \mathbf{f} se nazývá **vektor síly**.

Lineární konečné prvky:

Báze ϕ_1, \dots, ϕ_n prostoru V_n je definována pro $i = 1, \dots, n$:

$$\begin{aligned}\phi_i(x) &= \frac{x - x_{i-1}}{h}, \quad x \in [x_{i-1}, x_i], \\ &= \frac{x_{i+1} - x}{h}, \quad x \in [x_i, x_{i+1}], \\ &= 0, \quad x \in [0, x_{i-1}] \cup [x_{i+1}, 1],\end{aligned}$$

kde $N = n + 1 \in \mathbb{N}$, $h := \frac{b-a}{N}$, $x_i := a + ih$, $i = 0, \dots, N$.

$$\mathbf{K} = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & \dots & & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \mathbf{M} = \frac{h}{6} \begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 1 & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & 0 & 1 & 4 & 1 \\ 0 & \dots & & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$