

KSP 33-Z1-3: Petrův zmatený výlet

Metodický materiál pro budoucí učitele informatiky

Seminář z algoritmizace

17. února 2026

Co úloha žáky naučí (Didaktické cíle)

- **Znalosti:**

- Reprezentace 2D mřížky (pole polí).
- Pohyb v mřížce pomocí souřadnic.
- Práce s orientovaným grafem.

- **Dovednosti:**

- Algoritmus prohledávání do šířky (BFS).
- Změna paradigmatu: Schopnost optimalizovat řešení inverzním (zpětným) přístupem.

- **Návyky:**

- Správné ošetření okrajových podmínek (ochrana proti chybě *Index Out of Bounds*).

Princip: Simulace cesty od začátku. Zkusíme se z každého políčka vydat po šípkách a uvidíme, jestli dojdeme do cíle C.

Problémy k diskusi s žáky:

- 1 **Zacyklení:** Co když dvě šípky ukazují na sebe navzájem? Program spadne do nekonečné smyčky, pokud si neukládáme historii.
- 2 **Zbytečná práce:** Řada cest se brzy spojí, ale zkoumáme je z každého políčka znovu.

Časová složitost

V nejhorším případě prohledáváme opakovaně tytéž cesty. Časová složitost takového přístupu by byla $\mathcal{O}((R \times S)^2)$.

Rozbor úlohy: Optimální řešení (Aha-moment)

Heuristická otázka: „*Kam všechny cesty vedou? Nešlo by postupovat od konce?*“

Princip (BFS na reverzním grafu):

- Místo zkoumání směru *od nás*, stoupneme si do cíle C.
- Ptáme se: „*Ze kterých sousedních políček vede šipka k nám?*“
- Zpracovaná políčka označíme # a vložíme do fronty.
- Tento postup opakujeme (Prohledávání do šířky - BFS).

Časová složitost

Každé políčko navštívíme maximálně jednou. Složitost je lineární vzhledem k velikosti mapy, tedy $\mathcal{O}(R \times S)$.

Pseudokód (Postup od cíle)

```
1  vysledek = vytvor_mrizku(R, S, '.')
2  fronta = prazdna_fronta()
3
4  # 1. Najdi cil C a pridej do fronty
5  pro r, c v mape:
6      pokud mapa[r][c] == 'C':
7          fronta.pridej((r, c))
8          vysledek[r][c] = 'C'
9
10 # 2. Samotne prohledavani z fronty
11 dokud fronta neni prazdna:
12     (r, c) = fronta.odeber_prvni()
13
14     # Soused dole (Pokud ma 'S', ukazuje na nas nahoru)
15     pokud r+1 < R a mapa[r+1][c] == 'S' a vysledek[r+1][c] == '.':
16         vysledek[r+1][c] = '#'
17         fronta.pridej((r+1, c))
18
19     # Podobne zkontrolujeme sousedy: nahore ('J'), vlevo ('V'), vpravo ('Z')
```

Prohledávání proti proudu šipek

Vzorový kód v Pythonu (Část 1: Načítání a cíl)

```
1 from collections import deque
2
3 def vyres_vylet():
4     R, S = map(int, input().strip().split())
5
6     mapa = []
7     for _ in range(R):
8         mapa.append(input().strip())
9
10    vysledek = [['.' for _ in range(S)] for _ in range(R)]
11    fronta = deque()
12
13    # Nalezení cíle a jeho zarazení do fronty
14    for r in range(R):
15        for c in range(S):
16            if mapa[r][c] == 'C':
17                fronta.append((r, c))
18                vysledek[r][c] = 'C'
19
20    # Zde navazuje smyčka (viz další snímek)
```

Vzorový kód v Pythonu (Část 2: Smyčka BFS)

```
1 # ...racovani funkce vyres_vylet()
2 while fronta:
3     r, c = fronta.popleft()
4
5     # Soused dole (smeruje na sever 'S')
6     if r + 1 < R and mapa[r+1][c] == 'S' and vysledek[r+1][c] == '.':
7         vysledek[r+1][c] = '#'
8         fronta.append((r + 1, c))
9
10    # Soused nahore (smeruje na jih 'J')
11    if r - 1 >= 0 and mapa[r-1][c] == 'J' and vysledek[r-1][c] == '.':
12        vysledek[r-1][c] = '#'
13        fronta.append((r - 1, c))
14
15    # Obdobne pro vlevo ('V') a vpravo ('Z')...
16
17 # Vypis vysledku
18 for r in range(R):
19     print("".join(vysledek[r]))
```

- **Zrádnost souřadnic** (r , c) **vs.** (x , y):

Žáci mají z matematiky zažito, že první souřadnice je horizontální (X) a druhá vertikální (Y). V polích polí je to ale naopak (řádek, sloupec). Doporučte pojmenovávat proměnné jasně r , c (row, column).

- `collections.deque` **místo** `list`:

Pokud by žáci použili klasické pole a odebírali ze začátku přes `pop(0)`, složitost by klesla, protože posun všech prvků trvá $\mathcal{O}(N)$. S deque je odebrání prvního prvku konstantní $\mathcal{O}(1)$.

- **Podmínka proti zacyklení** `vysledek[...] == '.'`:

Zamezuje zacyklení v samotném BFS a brání zbytečnému opakovanému zpracování stejných políček.